

RESO
PRO

協働ロボット対応
攪拌機能付スピンドウン遠心機

SMCR-M004



ローターが定位置に止まり、
ロボットのハンドリングを
サポートします。

ローター停止位置をIO入力でコントロール可能



攪拌と
スピンドウンが
1台になりました!*

攪拌機と遠心機間のサンプル移動が無くなり、
時間短縮とハンドリング時の**リスク低減**を実現しました。

自公転ローター搭載! 上下対流と渦巻き流により短時間での攪拌が可能です。
攪拌～スピンドウン作業において、チューブの搬送が不要のため時間短縮と、
チューブの掴み損ねなどのエラーを回避できます。

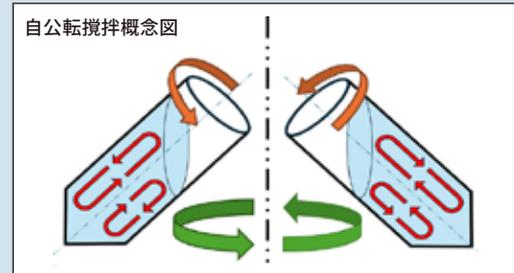
例 搬送時間15秒/1本×4本=60秒 → 1工程で60秒の短縮

※特許番号：7243121（富士フイルム和光純薬株式会社）

自公転方式による攪拌

泡立ちが少なく、液体試薬の攪拌や
エマルジョン形成・高粘度溶液の攪拌が可能。

現在主流の偏心攪拌型ではなく、チューブ全体を回転させる「自公転攪拌型」を採用。対流による攪拌を行うことで、泡立ちが少なく、理想的な攪拌が可能です。



エマルジョン形成

粉末試薬の溶解

高粘度溶液の攪拌

自公転攪拌と偏心攪拌による
エマルジョン形成の比較

0.1M ドデシル硫酸ナトリウム (SDS) 水溶液を水相、流動パラフィンに 1-ドデカノールを添加したものを油相として、エマルジョン形成を行いました。偏心攪拌機では、水相と油相の界面張力により相間を十分に攪拌することができず、エマルジョンが形成できていませんが、自公転攪拌ではエマルジョンが形成できています。

資料提供：富士フィルム和光純薬株式会社

SMCR-M004 参考仕様例

型式名称	SMCR-M004
最大容量	2.0ml マイクロチューブ × 8 本 ※ロボット作業時は 4 本
使用チューブ	1.5ml/2.0ml マイクロチューブ
遠心時回転数	4,000rpm (±10%)
遠心時遠心加速度	710 ~ 1,170G
攪拌時公転回転数	2,500rpm (±10%)
攪拌時自転回転数	2,300rpm (±10%)
外部入力	ローター一定位置停止信号 / スタート信号 / ストップ信号
外部出力	エラー信号
タイマー	6 分間固定
安全装置	リッドオープン連動ブレーキ / 過負荷保護機能 (AC アダプター)
外形寸法	214W × 270D × 140Hmm
質量	2.5kg
必要な電源	入力：単相 AC100V 50/60Hz 1.8A (専用 AC アダプター)



※本カタログに記載されている仕様・外観は予告なく変更する場合や、取り扱いを中止する場合がございます。ご注文・ご購入時には当社までご確認ください。
※写真やイラストはイメージであり、実際の色合い、形状とは異なる場合がございます。

[TOMY 定位置停止遠心機に関するお問い合わせ] 〒175-0093 東京都板橋区赤塚新町 2-5-2 TEL. 03-5967-0125
RESOビジネスユニット 担当：平岡 / 下河辺